



最小
パイプ寸法



ワンタッチ
取付機構

MDR ブラシレス高出力モータ PM500FP

パイプ径 ϕ 50

イントロ
ダクション

MDR

モジュール
ユニット

資料

VS
シリーズ

FE
シリーズ

FP
シリーズ

XE・XP
シリーズ

KT
シリーズ

テーパ
シリーズ

HS
シリーズ

各種
オプション

専用
ドライバ

その他
アクセサリ

選定方法

配線図

取付方法

電源器の
選定

パイプ径 ϕ 50ローラ

PM500FP

- ・パイプ径 / ϕ 50
- ・肉厚 / t1.4
- ・電源 / DC24V
- ・パイプ材質 / STKM12
- ・表面処理 / 三価クロメート処理



パイプ寸法：PM500FP

 370mm	 370mm以上						
パイプ寸法 (mm)	400	500	600	700	800	900	1000
重 量 (kg)	2.3	2.5	2.6	2.7	2.8	3.0	3.1
ワンタッチ取付機構	○	○	○	○	○	○	○

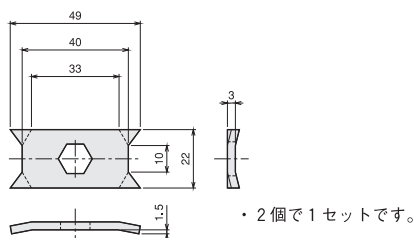
■コンベヤフレーム内寸法・フレーム穴形状はメーカーによって異なります。

ご注文例：PM500FP - 15 - 400 - D - 024 - BR

型式 呼び周速 パイプ寸法 電圧 各種オプション

モータタイプ：FP
呼び周速：15,55,255
パイプ寸法：mmでご指定ください。
電圧：D-024(DC24V)
各種オプション：オプションとして下記各種仕様が選択できます。

標準付属金具：No.P-0B1



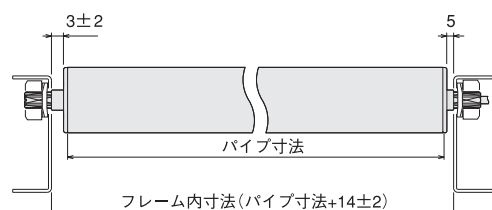
各種オプション：PM500FP

	ゴムライニング仕様 天然ゴム・ウレタンゴム・ニトリルゴム・ネオプレンゴム	P.84
	BR ブレーキ内装仕様 ^{※1} 440mm 440mm以上	P.85
	VP Vプーリ仕様 370mm 370mm以上	P.90
	P2 2溝丸溝パイプ仕様 ^{※2} 370mm 370mm以上	P.91

※1 保持ブレーキが必要な場合はブレーキ仕様対応ドライバとともにご用意ください。
[電気式ブレーキ(保持なし)は標準装備しています。]

※2 800mmまで製作可能です。

■その他の仕様についてはP.92をご参照ください。



必ず上記のフレーム内寸法(パイプ寸法+14 $\pm$ 2)で取り付けてください。上記寸法以外での取付は故障の原因となります。

※ネジの締め付けはキャブタイヤコード側から行ってください。

※ ネジ締め付けトルク：30 Nm $\pm$ 10%

反対側も必ず締め付けてください。

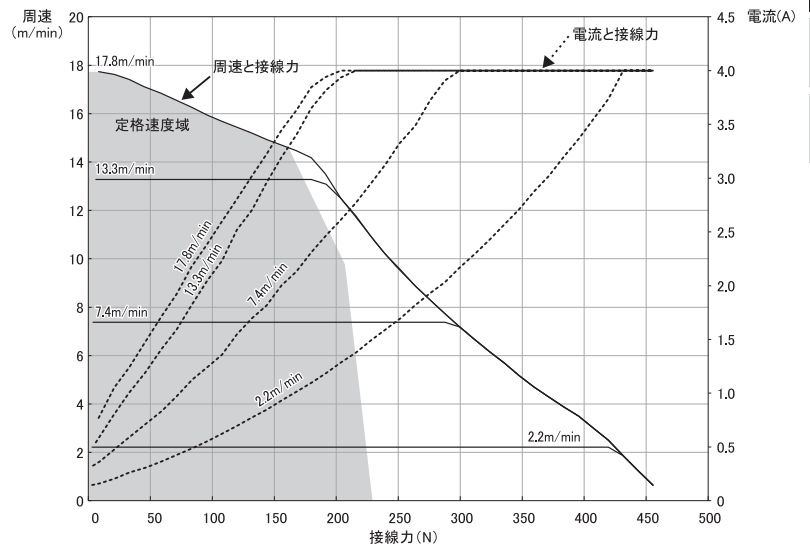
弊社ホームページに「パワーモータ選定サービス」を用意しております。(詳細は本紙P.14をご参照)

※グラフの見方についてはP.18をご参照下さい。

特性一覧：ドライバCB-016使用時

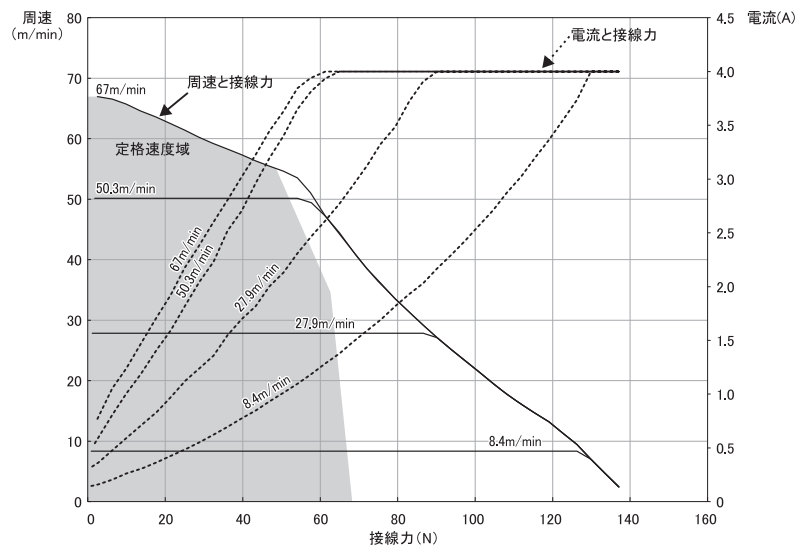
呼び周速15タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動			SW1#5	SW5	
17.8	168	452	0.9	4.0	59	88	ON	9	9.6~9.9
16.3	168		0.8		59	87		8	9.1~9.4
15.5	168		0.8		59	87		7	8.6~8.9
14.8	168		0.8		59	87		6	8.1~8.4
14.1	171		0.7		58	85		5	7.6~7.9
13.3	181		0.7		58	85		4	7.1~7.4
11.8	194		0.6		55	84		3	6.6~6.9
11.1	200		0.6		55	83		2	6.1~6.4
10.4	207		0.6		52	81	1	5.6~5.9	
9.6	213		0.5		51	81	0	5.1~5.4	
8.9	216		0.5		47	77	OFF	9	4.6~4.9
8.1	216		0.5		43	72		8	4.1~4.4
7.4	216		0.5		39	67		7	3.6~3.9
6.7	220		0.4		35	62		6	3.1~3.4
5.9	220		0.4		31	57		5	2.6~2.9
5.2	220		0.4		27	52		4	2.1~2.4
4.4	220	0.3	23	48	3	1.6~1.9			
3.7	223	0.3	20	42	2	1.1~1.4			
3.0	223	0.3	16	38	1	0.6~0.9			
2.2	223	0.2	12	33	0	0.1~0.4			



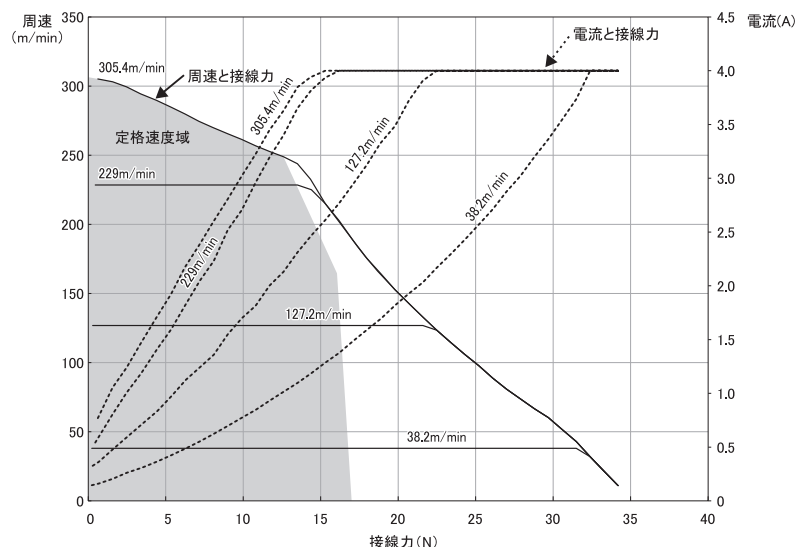
呼び周速55タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動			SW1#5	SW5	
67.0	51	136	0.9	4.0	59	88	ON	9	9.6~9.9
61.4	51		0.8		59	87		8	9.1~9.4
58.6	51		0.8		59	87		7	8.6~8.9
55.9	51		0.8		59	87		6	8.1~8.4
53.1	52		0.7		58	85		5	7.6~7.9
50.3	54		0.7		58	85		4	7.1~7.4
44.7	58		0.6		55	84		3	6.6~6.9
41.9	60		0.6		55	83		2	6.1~6.4
39.1	62		0.6		52	81	1	5.6~5.9	
36.3	64		0.5		51	81	0	5.1~5.4	
33.5	65		0.5		47	77	OFF	9	4.6~4.9
30.7	65		0.5		43	72		8	4.1~4.4
27.9	65		0.5		39	67		7	3.6~3.9
25.1	66		0.4		35	62		6	3.1~3.4
22.3	66		0.4		31	57		5	2.6~2.9
19.5	66		0.4		27	52		4	2.1~2.4
16.8	66	0.3	23	48	3	1.6~1.9			
14.0	67	0.3	20	42	2	1.1~1.4			
11.2	67	0.3	16	38	1	0.6~0.9			
8.4	67	0.2	12	33	0	0.1~0.4			



呼び周速255タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
	設定	搬送	無負荷	起動			SW1#5	SW5	
305.4	13	34	0.9	4.0	59	88	ON	9	9.6~9.9
279.9	13		0.8		59	87		8	9.1~9.4
267.2	13		0.8		59	87		7	8.6~8.9
254.5	13		0.8		59	87		6	8.1~8.4
241.8	13		0.7		58	85		5	7.6~7.9
229.0	14		0.7		58	85		4	7.1~7.4
203.6	15		0.6		55	84		3	6.6~6.9
190.9	15		0.6		55	83		2	6.1~6.4
178.2	16		0.6		52	81	1	5.6~5.9	
165.4	16		0.5		51	81	0	5.1~5.4	
152.7	16		0.5		47	77	OFF	9	4.6~4.9
139.9	16		0.5		43	72		8	4.1~4.4
127.2	16		0.5		39	67		7	3.6~3.9
114.5	16		0.4		35	62		6	3.1~3.4
101.8	16		0.4		31	57		5	2.6~2.9
89.0	16		0.4		27	52		4	2.1~2.4
76.3	16	0.3	23	48	3	1.6~1.9			
63.6	17	0.3	20	42	2	1.1~1.4			
50.9	17	0.3	16	38	1	0.6~0.9			
38.2	17	0.2	12	33	0	0.1~0.4			



※特性一覧の数値は周囲環境25℃の数値です。ただし、参考値であり保証値ではありません。また各種仕様を含まない標準モータローラでの1本(運動なし)の特性であり、各種仕様を含む場合や運動時は数値が変わる場合があります。

イントロ
ダクション

MDR

モジュール
ユニット

資 料

V S
シリーズ

F E
シリーズ

F P
シリーズ

X E・X P
シリーズ

K T
シリーズ

テーバー
シリーズ

H S
シリーズ

各種
オプション

専用
ドライバ

その他
アクセサリ

選定方法

配線図

取付方法

電源器の
選定

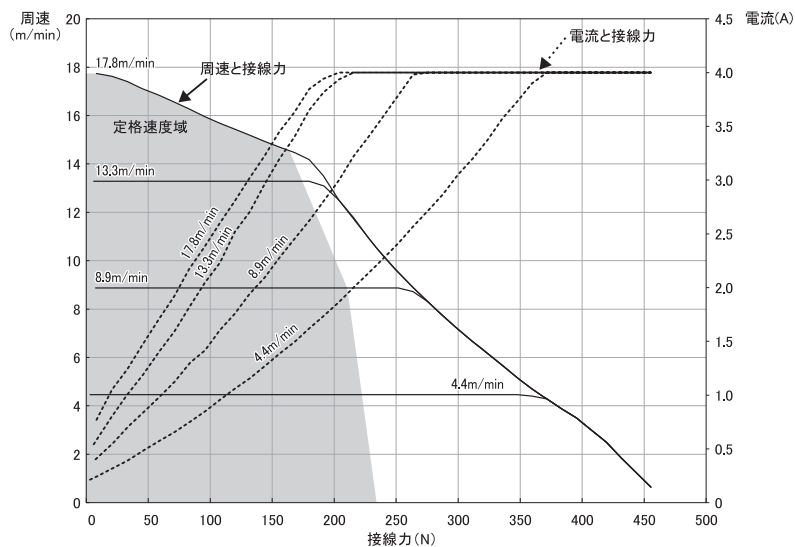
弊社ホームページに「パワーモータ選定サービス」を用意しております。(詳細は本紙P.14をご参照)

特性一覧：ドライバHB-510使用時

※グラフの見方についてはP.18をご参照下さい。

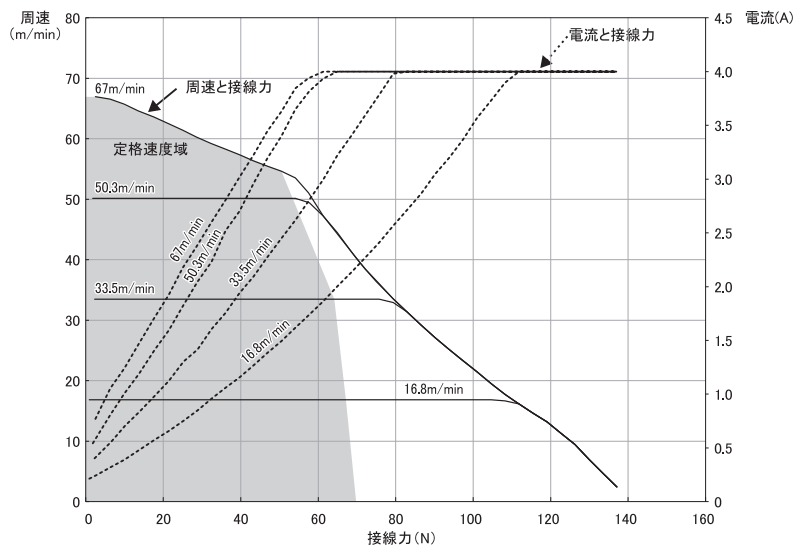
呼び周速15タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
17.8	168	0.9	59	88	9	9.3~9.7
16.3	168	0.8	59	87	8	8.3~8.7
14.8	168	0.8	59	87	7	7.3~7.7
13.3	181	0.7	58	85	6	6.3~6.7
11.8	194	0.6	55	84	5	5.3~5.7
10.4	207	0.6	52	81	4	4.3~4.7
8.9	216	0.5	47	77	3	3.3~3.7
7.4	216	0.5	39	67	2	2.3~2.7
5.9	220	0.4	31	57	1	1.3~1.7
4.4	220	0.3	23	48	0	0.3~0.7



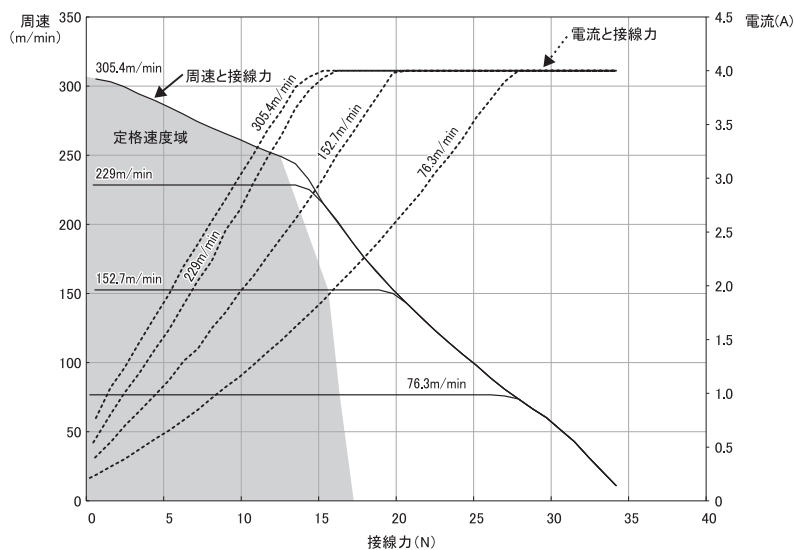
呼び周速55タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
67.0	51	0.9	59	88	9	9.3~9.7
61.4	51	0.8	59	87	8	8.3~8.7
55.9	51	0.8	59	87	7	7.3~7.7
50.3	54	0.7	58	85	6	6.3~6.7
44.7	58	0.6	55	84	5	5.3~5.7
39.1	62	0.6	52	81	4	4.3~4.7
33.5	65	0.5	47	77	3	3.3~3.7
27.9	65	0.5	39	67	2	2.3~2.7
22.3	66	0.4	31	57	1	1.3~1.7
16.8	66	0.3	23	48	0	0.3~0.7



呼び周速255タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
305.4	13	0.9	59	88	9	9.3~9.7
279.9	13	0.8	59	87	8	8.3~8.7
254.5	13	0.8	59	87	7	7.3~7.7
229.0	14	0.7	58	85	6	6.3~6.7
203.6	15	0.6	55	84	5	5.3~5.7
178.2	16	0.6	52	81	4	4.3~4.7
152.7	16	0.5	47	77	3	3.3~3.7
127.2	16	0.5	39	67	2	2.3~2.7
101.8	16	0.4	31	57	1	1.3~1.7
76.3	16	0.3	23	48	0	0.3~0.7



※特性一覧の数値は周囲環境25℃の数値です。ただし、参考値であり保証値ではありません。また各種仕様を含まない標準モーターでの1本(運動なし)の特性であり、各種仕様を含む場合や運動時は数値が変わる場合があります。