



最小
パイプ寸法



ワンタッチ
取付機構

MDR ブラシレス高出力モータ PM486FP

パイプ径 ϕ 48.6

イントロ
ダクション

MDR

モジュール
ユニット

資 料

VS
シリーズ

FE
シリーズ

FP
シリーズ

XE・XP
シリーズ

KT
シリーズ

テーパ
シリーズ

HS
シリーズ

各種
オプション

専用
ドライバ

その他
アクセサリ

選定方法

配線図

取付方法

電源器の
選定

パイプ径 ϕ 48.6ローラ

PM486FP

- ・パイプ径 / ϕ 48.6
- ・肉 厚 / t1.4
- ・電 源 / DC24V
- ・パイプ材質 / STKM12
- ・表面処理 / 三価クロメート処理



パイプ寸法：PM486FP

 370mm	 370mm以上						
パイプ寸法 (mm)	400	500	600	700	800	900	1000
重 量 (kg)	2.3	2.5	2.6	2.7	2.8	3.0	3.1
ワンタッチ取付機構	○	○	○	○	○	○	○

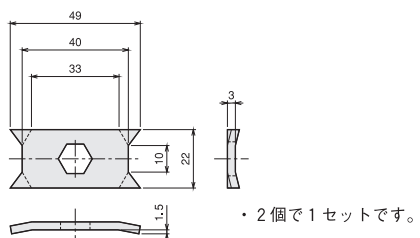
■コンベヤフレーム内寸法・フレーム穴形状はメーカーによって異なります。

ご注文例：PM486FP - 15 - 400 - D - 024 - BR

型式 呼び周速 パイプ寸法 電 圧 各種オプション

モータタイプ：FP
呼 び 周 速：15,55,255
パイプ寸法：mmでご指定ください。
電 圧：D-024(DC24V)
各種オプション：オプションとして下記各種仕様が選択できます。

標準付属金具：No.P-0B1



・2個で1セットです。

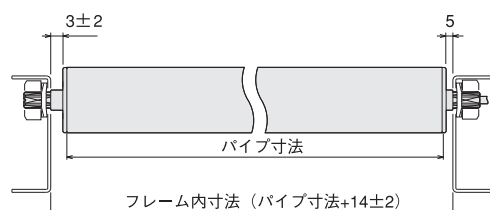
各種オプション：PM486FP

	ゴムライニング仕様 天然ゴム・ウレタンゴム・ニトリルゴム・ネオプレンゴム	P.84
	BR ブレーキ内装仕様 ^{※1} 440mm 440mm以上	P.85
	VP Vプーリ仕様 370mm 370mm以上	P.90
	P2 2溝丸溝パイプ仕様 ^{※2} 370mm 370mm以上	P.91

※1 保持ブレーキが必要な場合はブレーキ仕様対応ドライバとともにご用命ください。
[電気式ブレーキ(保持なし)は標準装備しています。]

※2 800mmまで製作可能です。

■その他の仕様についてはP.92をご参照ください。



必ず上記のフレーム内寸法(パイプ寸法+14±2)で取り付けてください。上記寸法以外での取付は故障の原因となります。

※ネジの締め付けはキャブタイヤコード側から行ってください。

※ ネジ締め付けトルク：30 Nm±10%

反対側も必ず締め付けてください。

MDR ブラシレス高出力モータ PM486FP

パイプ径φ48.6

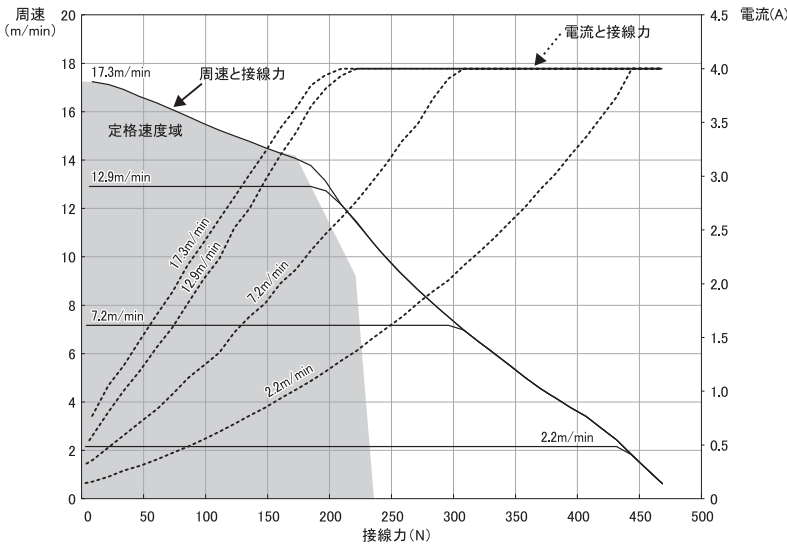
弊社ホームページに「パワーモータ選定サービス」を用意しております。(詳細は本紙P.14をご参照)

特性一覧：ドライバCB-016使用時

※グラフの見方についてはP.18をご参照下さい。

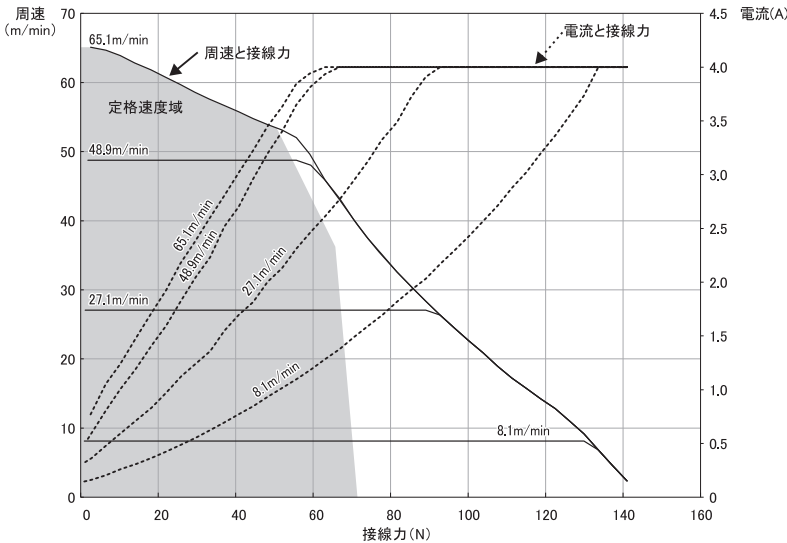
呼び周速15タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
	設定	定格	搬送	無負荷 起動			SW1#5	SW5	
17.3	173			0.9	59	88	ON	9	9.6~9.9
15.8	173			0.8	59	87		8	9.1~9.4
15.1	173			0.8	59	87		7	8.6~8.9
14.4	173			0.8	59	87		6	8.1~8.4
13.7	176			0.7	58	85		5	7.6~7.9
12.9	186			0.7	58	85		4	7.1~7.4
11.5	199			0.6	55	84		3	6.6~6.9
10.8	206			0.6	55	83		2	6.1~6.4
10.1	213			0.6	52	81		1	5.6~5.9
9.3	219			0.5	51	81		0	5.1~5.4
8.6	223			0.5	47	77	OFF	9	4.6~4.9
7.9	223			0.5	43	72		8	4.1~4.4
7.2	223			0.5	39	67		7	3.6~3.9
6.5	226			0.4	35	62		6	3.1~3.4
5.8	226			0.4	31	57		5	2.6~2.9
5.0	226			0.4	27	52		4	2.1~2.4
4.3	226			0.3	23	48		3	1.6~1.9
3.6	229			0.3	20	42		2	1.1~1.4
2.9	229			0.3	16	38		1	0.6~0.9
2.2	229			0.2	12	33		0	0.1~0.4



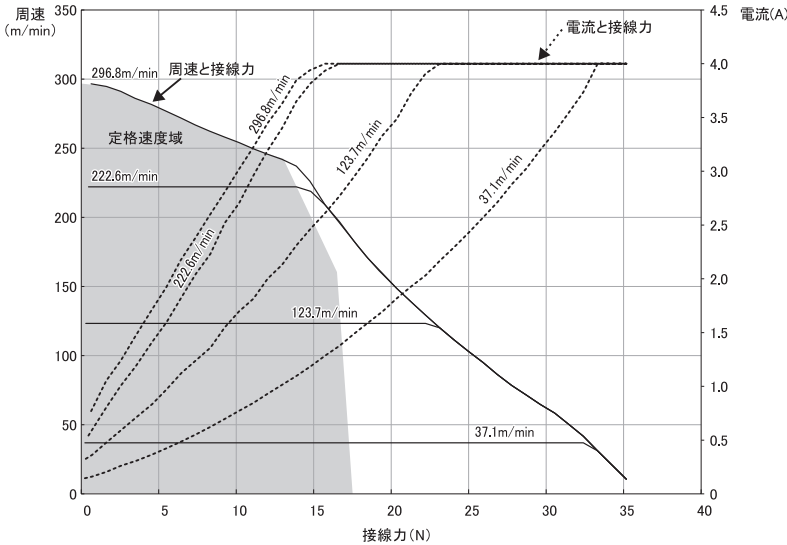
呼び周速55タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
	設定	定格	搬送	無負荷 起動			SW1#5	SW5	
65.1	52			0.9	59	88	ON	9	9.6~9.9
59.7	52			0.8	59	87		8	9.1~9.4
57.0	52			0.8	59	87		7	8.6~8.9
54.3	52			0.8	59	87		6	8.1~8.4
51.6	53			0.7	58	85		5	7.6~7.9
48.9	56			0.7	58	85		4	7.1~7.4
43.4	60			0.6	55	84		3	6.6~6.9
40.7	62			0.6	55	83		2	6.1~6.4
38.0	64			0.6	52	81		1	5.6~5.9
35.3	66			0.5	51	81		0	5.1~5.4
32.6	67			0.5	47	77	OFF	9	4.6~4.9
29.9	67			0.5	43	72		8	4.1~4.4
27.1	67			0.5	39	67		7	3.6~3.9
24.4	68			0.4	35	62		6	3.1~3.4
21.7	68			0.4	31	57		5	2.6~2.9
19.0	68			0.4	27	52		4	2.1~2.4
16.3	68			0.3	23	48		3	1.6~1.9
13.6	69			0.3	20	42		2	1.1~1.4
10.9	69			0.3	16	38		1	0.6~0.9
8.1	69			0.2	12	33		0	0.1~0.4



呼び周速255タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)		電流 (A)		定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速		外部変速 電圧入力 (V)
	設定	定格	搬送	無負荷 起動			SW1#5	SW5	
296.8	13			0.9	59	88	ON	9	9.6~9.9
272.1	13			0.8	59	87		8	9.1~9.4
259.7	13			0.8	59	87		7	8.6~8.9
247.4	13			0.8	59	87		6	8.1~8.4
235.0	13			0.7	58	85		5	7.6~7.9
222.6	14			0.7	58	85		4	7.1~7.4
197.9	15			0.6	55	84		3	6.6~6.9
185.5	15			0.6	55	83		2	6.1~6.4
173.2	16			0.6	52	81		1	5.6~5.9
160.8	16			0.5	51	81		0	5.1~5.4
148.4	17			0.5	47	77	OFF	9	4.6~4.9
136.0	17			0.5	43	72		8	4.1~4.4
123.7	17			0.5	39	67		7	3.6~3.9
111.3	17			0.4	35	62		6	3.1~3.4
98.9	17			0.4	31	57		5	2.6~2.9
86.6	17			0.4	27	52		4	2.1~2.4
74.2	17			0.3	23	48		3	1.6~1.9
61.8	17			0.3	20	42		2	1.1~1.4
49.5	17			0.3	16	38		1	0.6~0.9
37.1	17			0.2	12	33		0	0.1~0.4



※特性一覧の数値は周囲環境25℃の数値です。ただし、参考値であり保証値ではありません。また各種仕様を含まない標準モータローラでの1本(連動なし)の特性であり、各種仕様を含む場合や運動時は数値が変わる場合があります。

- イントロダクション
- MDR
- モジュールユニット
- 資料
- V Sシリーズ
- F Eシリーズ
- F Pシリーズ
- X E・X Pシリーズ
- K Tシリーズ
- テーブルシリーズ
- H Sシリーズ
- 各種オプション
- 専用ドライバ
- その他アクセサリ
- 選定方法
- 配線図
- 取付方法
- 電源器の選定

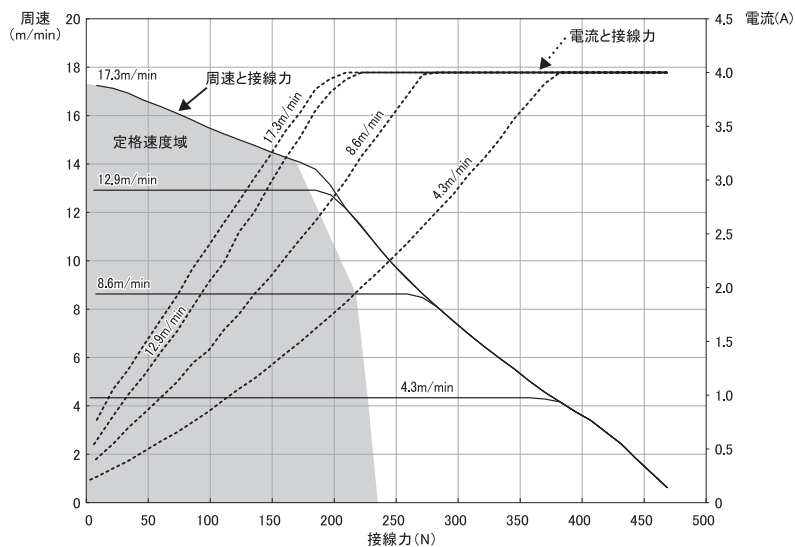
 弊社ホームページに「パワーモータ選定サービス」を用意しております。(詳細は本紙P.14をご参照)

特性一覧：ドライバHB-510使用時

※グラフの見方についてはP.18をご参照下さい。

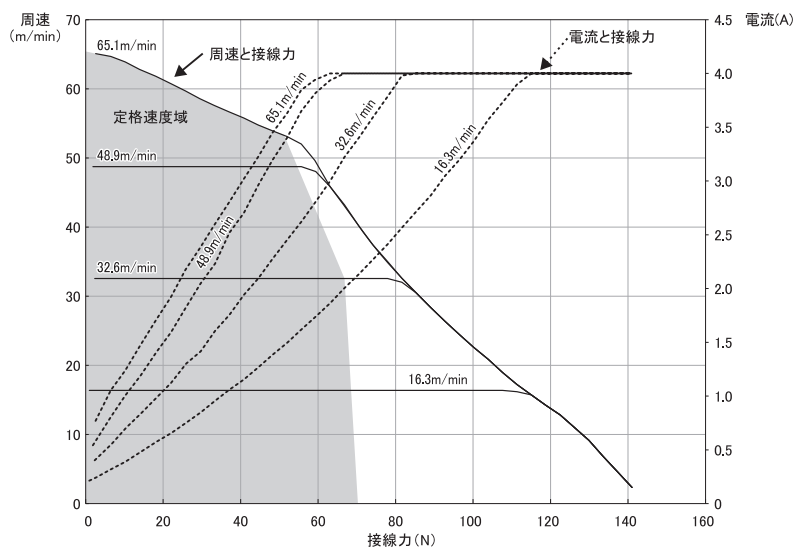
呼び周速15タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
17.3	173	0.9	59	88	9	9.3~9.7
15.8	173	0.8	59	87	8	8.3~8.7
14.4	173	0.8	59	87	7	7.3~7.7
12.9	186	0.7	58	85	6	6.3~6.7
11.5	199	0.6	55	84	5	5.3~5.7
10.1	213	0.6	52	81	4	4.3~4.7
8.6	223	0.5	47	77	3	3.3~3.7
7.2	223	0.5	39	67	2	2.3~2.7
5.8	226	0.4	31	57	1	1.3~1.7
4.3	226	0.3	23	48	0	0.3~0.7



呼び周速55タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
65.1	52	0.9	59	88	9	9.3~9.7
59.7	52	0.8	59	87	8	8.3~8.7
54.3	52	0.8	59	87	7	7.3~7.7
48.9	56	0.7	58	85	6	6.3~6.7
43.4	60	0.6	55	84	5	5.3~5.7
38.0	64	0.6	52	81	4	4.3~4.7
32.6	67	0.5	47	77	3	3.3~3.7
27.1	67	0.5	39	67	2	2.3~2.7
21.7	68	0.4	31	57	1	1.3~1.7
16.3	68	0.3	23	48	0	0.3~0.7



呼び周速255タイプ

周速 (m/min)	接線力 (N)	電流 (A)	定格 出力 (W)	定格 入力 (W)	内部変速 SW3	外部変速 電圧入力 (V)
設定	定格	搬送	無負荷	起動		
296.8	13	0.9	59	88	9	9.3~9.7
272.1	13	0.8	59	87	8	8.3~8.7
247.4	13	0.8	59	87	7	7.3~7.7
222.6	14	0.7	58	85	6	6.3~6.7
197.9	15	0.6	55	84	5	5.3~5.7
173.2	16	0.6	52	81	4	4.3~4.7
148.4	17	0.5	47	77	3	3.3~3.7
123.7	17	0.5	39	67	2	2.3~2.7
98.9	17	0.4	31	57	1	1.3~1.7
74.2	17	0.3	23	48	0	0.3~0.7

