

MDR パレット搬送用ブラシレスモータ PM570KT

パイプ径 ϕ 57

イントロダクション

パイプ径 ϕ 57ローラ

- ・パイプ径 / ϕ 57
- ・肉厚 / t1.4
- ・電 源 / DC24V
- ・パイプ材質 / STKM12
- ・表面処理 / 三価クロメート処理
- ・出力軸側処理 / パーカー
- ・給電軸側処理 / パーカー

PM570KT

MDR

モジュールユニット

資料

FEシリーズ

VEシリーズ

FPシリーズ

X-E-X Pシリーズ

KTシリーズ

テーパーシリーズ

HSシリーズ

各種オプション

専用ドライバ

その他アクセサリ

選定方法

配線図

取付方法

電源器の選定



パイプ寸法：PM570KT

360mm 360mm以上

パイプ寸法 (mm)	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
重 量 (kg)	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2	5.4	5.6
ワンタッチ取付機構	○	○	○	○	○	○	○	○	○

- コンベヤフレーム内寸法・フレーム穴形状はメーカーによって異なります。
- フレーム寸法は、パイプ寸法+17mmとなるようにし、パワーローラを取付けてください。

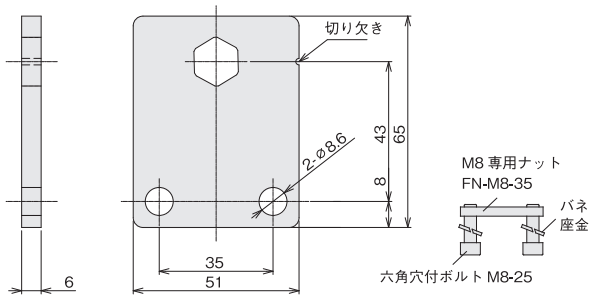
ご注文例：PM570KT - 15 - 1000 - D - 024

型式 呼び周速 パイプ寸法 電 圧

- ※ その他仕様の制作可否についてはお問い合わせください。
- ※ フレーム厚3.2mm以下での使用を推奨します。
- ※ それ以上のフレームに取付けられる場合はご相談ください。

標準付属金具：No.MBK-0K1-6 / 7

- ・No.MBK-0K1-6(専用固定金具2枚タイプ)
- ・No.MBK-0K1-7(専用固定金具1枚タイプ)



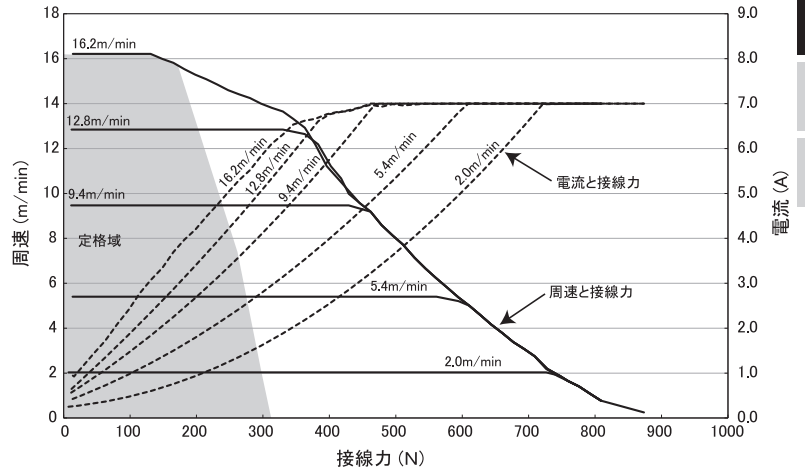
- ・ MBK-0K1-6はケーブル側の軸、MBK-0K1-7はワンタッチ取付機構側の軸に取付けます。
- ・ MBK-0K1-6は金具の切り欠きが左右対称になるように取付けてください。
- ・ 金具の固定は27.2Nmで締めてください。

- イントロダクション
- MDR**
- モジュールユニット
- 資料
- FEシリーズ
- VEシリーズ
- FPシリーズ
- XE・XPシリーズ
- KTシリーズ**
- テーパシリーズ
- HSシリーズ
- 各種オプション
- 専用ドライバ
- その他アクセサリ
- 選定方法
- 配線図
- 取付方法
- 電源器の選定

特性一覧表：ドライバCBK-109使用時

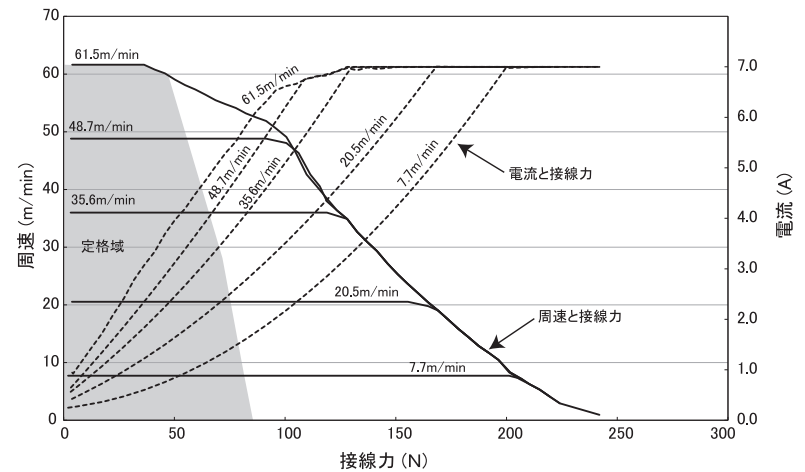
呼び速度15タイプ

SW1#5	RSW	周速 (m/min)		接線力 (N)		電流 (A)		定格入力 (W)	定格出力 (W)	外部電圧入力 (V)
		設定	定格	定格	搬送	無負荷	起動			
ON	9	16.2	15.7	161	874	0.8	7.0	86	56	9.6~9.9
	8	14.9	14.9	180		0.8		86	56	9.1~9.4
	7	14.2	14.2	188		0.8		84	55	8.6~8.9
	6	13.5	13.5	195		0.7		82	53	8.1~8.4
	5	12.8	12.8	203		0.7		79	52	7.6~7.9
	4	12.1	12.1	210		0.7		79	51	7.1~7.4
	3	10.8	10.8	225		0.6		74	47	6.6~6.9
	2	10.1	10.1	232		0.6		72	45	6.1~6.4
	1	9.4	9.4	239		0.5		70	43	5.6~5.9
	0	8.8	8.8	246		0.5		70	42	5.1~5.4
OFF	9	8.1	8.1	256	874	0.5	7.0	67	41	4.6~4.9
	8	7.4	7.4	260		0.4		65	38	4.1~4.4
	7	6.7	6.7	265		0.4		62	35	3.6~3.9
	6	6.1	6.1	269		0.4		58	32	3.1~3.4
	5	5.4	5.4	274		0.4		55	28	2.6~2.9
	4	4.7	4.7	279		0.4		50	24	2.1~2.4
	3	4.1	4.1	283		0.3		48	22	1.6~1.9
	2	3.4	3.4	287		0.3		43	19	1.1~1.4
	1	2.7	2.7	292		0.3		38	15	0.6~0.9
	0	2.0	2.0	296		0.3		36	12	0.1~0.4



呼び速度55タイプ

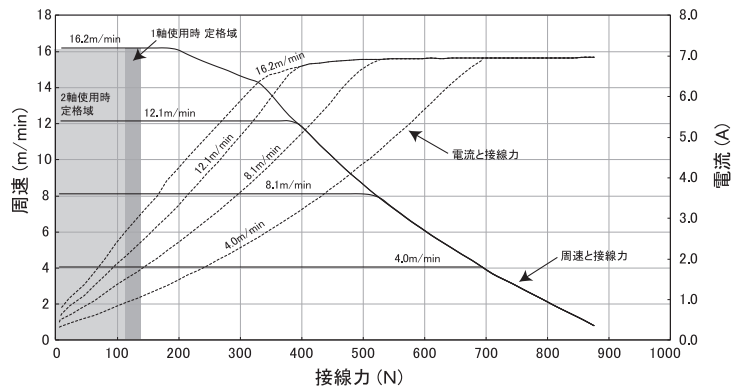
SW1#5	RSW	周速 (m/min)		接線力 (N)		電流 (A)		定格入力 (W)	定格出力 (W)	外部電圧入力 (V)
		設定	定格	定格	搬送	無負荷	起動			
ON	9	61.5	59.8	45	242	0.8	7.0	86	56	9.6~9.9
	8	56.4	56.4	50		0.8		86	56	9.1~9.4
	7	53.9	53.9	52		0.8		84	55	8.6~8.9
	6	51.3	51.3	54		0.7		82	53	8.1~8.4
	5	48.7	48.7	56		0.7		79	52	7.6~7.9
	4	46.2	46.2	58		0.7		79	51	7.1~7.4
	3	41.1	41.1	62		0.6		74	47	6.6~6.9
	2	38.4	38.4	64		0.6		72	45	6.1~6.4
	1	35.9	35.9	66		0.5		70	43	5.6~5.9
	0	33.4	33.4	68		0.5		70	42	5.1~5.4
OFF	9	30.8	30.8	71	242	0.5	7.0	67	41	4.6~4.9
	8	28.2	28.2	72		0.4		65	38	4.1~4.4
	7	25.6	25.6	73		0.4		62	35	3.6~3.9
	6	23.1	23.1	75		0.4		58	32	3.1~3.4
	5	20.5	20.5	76		0.4		55	28	2.6~2.9
	4	18.0	18.0	77		0.4		50	24	2.1~2.4
	3	15.5	15.5	78		0.3		48	22	1.6~1.9
	2	12.8	12.8	80		0.3		43	19	1.1~1.4
	1	10.3	10.3	81		0.3		38	15	0.6~0.9
	0	7.7	7.7	82		0.3		36	12	0.1~0.4



特性一覧表：ドライバHBK-608使用時

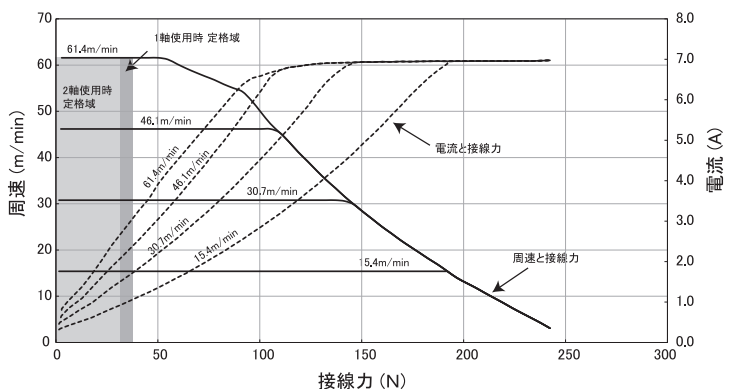
呼び速度15タイプ

SW3/4	周速 (m/min)		接線力 (N)		電流 (A)		定格入力 (W)	定格出力 (W)
	設定	定格	定格	搬送	無負荷	起動		
9	16.2	16.2	138	874	0.9	7.0	71	43
8	14.8	14.8	138		0.8		68	40
7	13.5	13.5	138		0.8		62	36
6	12.1	12.1	138		0.7		58	33
5	10.8	10.8	138		0.7		52	29
4	9.4	9.4	138		0.6		47	26
3	8.1	8.1	138		0.6		42	23
2	6.7	6.7	138		0.5		37	21
1	5.4	5.4	138		0.5		32	16
0	4.0	4.0	138		0.4		27	12



呼び速度55タイプ

SW3/4	周速 (m/min)		接線力 (N)		電流 (A)		定格入力 (W)	定格出力 (W)
	設定	定格	定格	搬送	無負荷	起動		
9	61.4	61.4	38	242	0.9	7.0	71	43
8	56.2	56.2	38		0.8		68	40
7	51.2	51.2	38		0.8		62	36
6	46.1	46.1	38		0.7		58	33
5	40.9	40.9	38		0.7		52	29
4	35.8	35.8	38		0.6		47	26
3	30.7	30.7	38		0.6		42	23
2	25.5	25.5	38		0.5		37	21
1	20.4	20.4	38		0.5		32	16
0	15.4	15.4	38		0.4		27	12



※特性一覧の数値は参考値であり保証値ではありません。また各種仕様を含まない標準モーターローラの1本(運動なし)の特性であり、各種仕様を含む場合や運動時は数値が変わる場合があります。