

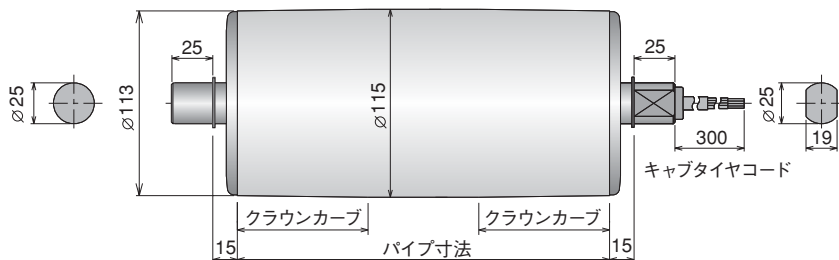
# ACモーターリ OR-G

パイプ径 $\phi$ 115

## ベルトコンベヤ駆動用プーリ 60W

- ・パイプ径 /  $\phi$ 115
- ・肉厚 / t4.0
- ・軸径 /  $\phi$ 25
- ・電源 / 3相200V
- ・パイプ材質 / STKM12
- ・表面処理 / 三価クロメート処理

	(mm)		
パイプ寸法	~399	400~599	600~
クラウンカーブ	80	100	120



### パイプ寸法：OR-G

パイプ寸法 (mm)	250	300	350	400	450	500	550	600
質量 (kg)	7.5	8.0	8.5	9.5	10.0	11.0	11.5	12.5

- ワンタッチ取付機構はありません。
- OR-G-2.5, OR-G-5は最小寸法が270mmとなります。

### ご注文例：OR-G - 10 - 300 - 3 - 200 - WA

型式 呼び周速 パイプ寸法 電圧 各種オプション

呼び周速：2.5,5,10,12,15,20,40,50  
 パイプ寸法：mmでご指定ください。(左記パイプ寸法ご参照ください)  
 電圧：3-200(3相200V)等、異電圧はお問い合わせください。  
 各種オプション：オプションとして下記各種仕様が選択できます。

### ※使用範囲のめやす

呼び速度	電源(V)	使用範囲のめやす
2.5,5,10,12型	3相200	機長4m・ベルト厚1.5t以下・質量25kg
15, 20型		機長3m・ベルト厚1.5t以下・質量15kg
40, 50型		機長2m・ベルト厚1.5t以下・質量5kg

- 負荷は機長、ベルトの厚み、テンション、搬送物質量等ご使用条件により異なります。使用範囲は選定にあたっての参考資料としてください。
- ベルト周速度がカタログの表示速度の約85%以下になりますと過負荷運転になり、内蔵しているサーマルプロテクタが働きます。
- 中間にフリーローラを設置すればベルトの摩擦抵抗が小さくなり負荷が軽減します。
- ベルトが吸湿で収縮するものはさけてください。テンションがきつくなり負荷が増大します。

### 特性一覧：OR-G

#### 3相200V/50Hz

呼び周速	周速度 (m/min)	トルク (N・m)		電流 (A)		定格出力(W)	入力 (W)
		定格	起動	定格	起動		
2.5	2.3	23.0	61.5	0.2	0.5	35.0	50.0
5	4.6	11.0	30.0				
10	9.0	15.5	42.0	0.35	1.2	60.0	90.0
12	11.0	12.5	34.0				
15	13.0	9.0	24.0				
20	19.0	7.5	20.0				
40	39.0	3.5	10.0				
50	49.0	3.0	8.0				

#### 3相200V/60Hz

呼び周速	周速度 (m/min)	トルク (N・m)		電流 (A)		定格出力(W)	入力 (W)
		定格	起動	定格	起動		
2.5	2.7	18.0	49.0	0.2	0.5	35.0	50.0
5	5.5	9.0	24.0				
10	11.0	12.5	34.0	0.35	1.2	60.0	90.0
12	13.0	10.0	27.0				
15	16.0	7.0	19.0				
20	23.0	6.0	16.0				
40	46.0	3.0	8.0				
50	58.0	2.0	6.0				

- 異電圧についてはお問い合わせください。
- 周速度の表示値は負荷時のものです。無負荷・軽負荷・過負荷時の周速度は変化しますので「設計上のご注意」を参考の上ご確認ください。

### 各種オプション：OR-G

**ゴムライニング仕様** P.149  
 天然ゴム・ウレタンゴム・ニトリルゴム・ネオプレンゴム

**WA 防水仕様**\*1 P.152  
 270mm キャブタイヤコード：1000mm

\*1 OR-G-2.5, OR-G-5は最小寸法が290mmとなります。